

MỤC LỤC

- 1** **Danh-Huy Nguyen, Van-Truong Nguyen, Trung-Hieu Luong, Xuan-Truong Vu and Thi-Van-Anh Nguyen**
Stability control of a double inverted pendulum using a decoupled backstepping slidingmode strategy
- 9** **Quang Son Ngo, Huy Hoang Nguyen, Tien Dung Do, Duc Chinh Hoang**
Non-intrusive load monitoring using CNN: A time-series data approach
- 18** **Trinh Quang Thong, Nguyen Quang Dich, Trieu Viet Phuong, Gerald Gerlach**
Combined opto-impedimetric whole-cell biosensors for environmental applications
- 24** **Nguyen Van Cuong, Tong Van Luyen, Dao Ngoc Hieu and Ngo Van Long**
Comparative analysis of uplink power control schemes in user centric cell-free massive MIMO
- 32** **Dinh-Duc Quach, Quang-Huy Nguyen, Khuong-Duy Le and Duy-Dinh Nguyen**
Integrated decouple inductance winding planar transformer for LLC converter
- 40** **Son T. Nguyen, Nhung P.T. Vu, Tu M. Pham, Anh Hoang, Trung T. Cao, Long H. Nguyen**
Optimal tuning of a fractional-order PID controller using the nelder-mead method: A case study on brushed DC motor control
- 49** **Quy Trung Nguyen, Thuan Thien Vu, Hoang Tan Nghi, Nhan Nghia Do, Duc Tri Do**
Small-signal analysis and PI controller design for a five-level modified quasi-Z-source H-bridge inverter
- 59** **Long Duong Hoang Vu, Quan Phung Mac, Kien Tran Ngoc, Van Nguyen Dinh, Ninh Nguyen Tuan**
Multi-step wind power forecasting over 24 hours using a CNN-LSTM hybrid model
- 67** **Nguyễn Như Bách, Nguyễn Tiến Dũng, Nguyễn Danh Huy and Nguyễn Tùng Lâm**
Điều khiển lực căng hội tụ thời gian cố định cho hệ thống xử lý vật liệu đa trục
- 75** **Hồ Bá Đạt, Nguyễn Ngọc Thiện, Hoàng Anh, Trần Hải Nam, Phùng Xuân Khánh, Võ Thanh Hà**
Nâng cao điều khiển robot mecatronics bốn bánh với logic mờ trong mô hình Simscape multibody
- 85** **Lưu Thị Huế**
Điều khiển thích nghi bền vững không đệ quy mới trong nâng/hạ tải của hệ thống cầu trục con lắc đơn hai chiều
- 95** **Quang Duy Do Nguyen, Xuan Minh Dinh, Thanh Loan Pham, Thanh Trung Duong, Xuan Hai Le, Huy Tung Pham**
Lập kế hoạch chuyển động thông minh cho robot di động ba bánh bằng điều khiển dự báo theo mô hình phi tuyến
- 107** **Anh Tan Nguyen, Trung Phong Tran, Trương An Le Ba**
Nghiên cứu tính chọn phần tử thụ động của mô-đun trung tính điều khiển độc lập trong bộ biến đổi ba pha bốn dây cho ứng dụng V2H
- 118** **Hà Duy Thái, Đinh Tiến Dũng, Lê Trung Anh, Lê Văn Hoàng, Bùi Đăng Quang, Vũ Hoàng Phương**
Một phương pháp tiếp cận điều khiển số cho nghịch lưu nguồn áp một pha kết hợp bộ bù trễ thời gian
- 128** **Võ Thu Hà, Thân Thị Thương, Đàm Quang Huệ, Nguyễn Văn Ninh**
Điều khiển cho robot bốn bánh mecatronics bằng bộ điều khiển mặt trượt động trên cơ sở logic mờ
- 136** **Đào Xuân Tiến, Nguyễn Bảo Tuấn, Nguyễn Anh Tân, Vũ Hoàng Phương**
Nghiên cứu điều khiển nghịch lưu hình T cải tiến sử dụng van RB-IGBT giả lập đặc tính máy phát điện đồng bộ
- 145** **Hà Duy Thái, Nguyễn Việt Hoàng, Phạm Việt Phương, Vũ Hoàng Phương, Trần Trọng Minh**
Chia sẻ công suất cho các bộ nghịch lưu mắc song song điều khiển bởi bộ dao động ảo Andronov-Hopf

CONTENTS

- 1** **Danh-Huy Nguyen, Van-Truong Nguyen, Trung-Hieu Luong, Xuan-Truong Vu and Thi-Van-Anh Nguyen**
Stability control of a double inverted pendulum using a decoupled backstepping slidingmode strategy
- 9** **Quang Son Ngo, Huy Hoang Nguyen, Tien Dung Do, Duc Chinh Hoang**
Non-intrusive load monitoring using CNN: A time-series data approach
- 18** **Trinh Quang Thong, Nguyen Quang Dich, Trieu Viet Phuong, Gerald Gerlach**
Combined opto-impedimetric whole-cell biosensors for environmental applications
- 24** **Nguyen Van Cuong, Tong Van Luyen, Dao Ngoc Hieu and Ngo Van Long**
Comparative analysis of uplink power control schemes in user centric cell-free massive MIMO
- 32** **Dinh-Duc Quach, Quang-Huy Nguyen, Khuong-Duy Le and Duy-Dinh Nguyen**
Integrated decouple inductance winding planar transformer for LLC converter
- 40** **Son T. Nguyen, Nhung P.T. Vu, Tu M. Pham, Anh Hoang, Trung T. Cao, Long H. Nguyen**
Optimal tuning of a fractional-order PID controller using the nelder-mead method: A case study on brushed DC motor control
- 49** **Quy Trung Nguyen, Thuan Thien Vu, Hoang Tan Nghi, Nhan Nghia Do, Duc Tri Do**
Small-signal analysis and PI controller design for a five-level modified quasi-Z-source H-bridge inverter
- 59** **Long Duong Hoang Vu, Quan Phung Mac, Kien Tran Ngoc, Van Nguyen Dinh, Ninh Nguyen Tuan**
Multi-step wind power forecasting over 24 hours using a CNN-LSTM hybrid model
- 67** **Nhu Bach Nguyen, Tien Dung Nguyen, Danh Huy Nguyen and Tung Lam Nguyen**
Fixed-time tension control for multi-roller material handling systems
- 75** **Ba Dat Ho, Ngoc Thien Nguyen, Anh Hoang, Hai Nam Tran, Xuan Khanh Phung, Thanh Ha Vo**
Advanced fuzzy logic control for a four-wheeled mecanum robot in Simscape multibody
- 85** **Thi Hue Luu**
A novel non-recursive robust adaptive for 2D cranes with load hoisting/lowerin
- 95** **Quang Duy Do Nguyen, Xuan Minh Dinh, Thanh Loan Pham, Thanh Trung Duong, Xuan Hai Le, Huy Tung Pham**
Intelligent motion planning of three-wheeled mobile robots via nonlinear model predictive control
- 107** **Anh Tan Nguyen, Trung Phong Tran, Truong An Le Ba**
Passive component selection for independently controlled neutral module in three phase four-wire converter for V2H applications
- 118** **Duy Thai Ha, Tien Dung Dinh, Trung Anh Le, Van Hoang Le, Dang Quang Bui, Hoang Phuong Vu**
An apporoach of digital control for single-phase VSI with compensation of time delay
- 128** **Thu Ha Vo, Thi Thuong Than, Quang Hue Dam and Van Ninh Nguyen**
Dynamic sliding mode control based on fuzzy logic for a four - wheel mecanum robot
- 136** **Xuan Tien Dao, Bao Tuan Nguyen, Anh Tan Nguyen, Hoang Phuong Vu**
Virtual synchronous generator control method for improved T-type inverters employing RB-IGBT switches
- 145** **Duy Thai Ha, Viet Hoang Nguyen, Viet Phuong Pham, Hoang Phuong Vu, Minh Tran Trong**
Power sharing of parallel inverters based on Andronov-Hopf virtual oscillator controller